

# LES MOTS DES GRAPHS

## À la fin de ce chapitre, je sais :

- ✍️ utiliser des mots pour décrire les graphes
- ✍️ énumérer quelques graphes remarquables
- ✍️ distinguer un parcours d'une chaîne et d'un cycle
- ✍️ distinguer un graphe orienté, non orienté, pondéré et un arbre

La théorie des graphes en mathématiques discrètes étudie les graphes comme objet mathématique. En informatique, en plus de les étudier, on a la chance de pouvoir les programmer, de jouer avec pour résoudre une infinité de problèmes. Les domaines d'application des graphes sont innombrables : les jeux, la planification, l'organisation, la production, l'optimisation, les programmes et modèles informatiques, les trajets dans le domaine des transports, le tourisme, la logistique ou tout simplement la géométrie... **Les graphes sont des objets simples que tout le monde peut dessiner.** Même s'il ne vous apparaît pas immédiatement que résoudre un sudoku est équivalent à la coloration d'un graphe, la pratique de ces derniers vous amènera à regarder le monde différemment.


## A Typologie des graphes

■ **Définition 1 — Graphe.** Un graphe  $G$  est un couple  $G = (S, A)$  où  $S$  est un ensemble fini et non vide d'éléments appelés **sommets** et  $A$  un ensemble de paires d'éléments de  $S$  appelées **arêtes**.

Ⓡ  $A$  est donc un ensemble de paires de sommets : l'arête qui, sur le graphe 1, relie le sommet  $a$  au sommet  $b$  est noté  $(a, b)$  ou tout simplement  $ab$ .

🇬🇧 **Vocabulary 1 — Graph** ↔ Graphe

🇬🇧 **Vocabulary 2 — Vertex (plural : vertices)** ↔ Sommet

 **Vocabulary 3 — Edge  $\leftrightarrow$  Arête**

La définition 1 est en fait celle des **graphes simples et non orientés** : ce sont eux que l'on considèrera la plupart du temps.

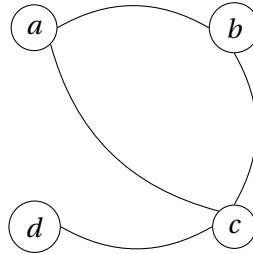


FIGURE 1 – Graphe simple

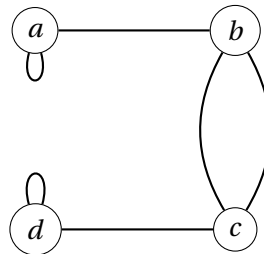


FIGURE 2 – Multigraphe à deux boucle et deux arêtes parallèles  $\dashrightarrow$  HORS PROGRAMME

- **Définition 2 — Boucle.** Une boucle est une arête reliant un sommet à lui-même.
- **Définition 3 — Arêtes parallèles.** Deux arêtes sont parallèles si elles relient les mêmes sommets.
- **Définition 4 — Graphe simple.** Un graphe simple est un graphe sans arêtes parallèles et sans boucles.
- **Définition 5 — Multigraphe.** Un multigraphe est un graphe avec des boucles et des arêtes parallèles.  $\dashrightarrow$  HORS PROGRAMME
- **Définition 6 — Graphe pondéré.** Un graphe  $G = (S, A)$  est pondéré s'il existe une application  $w : A \rightarrow \mathbb{R}$ . Le poids de l'arête  $ab$  vaut  $w(ab)$ .
- **Définition 7 — Graphe orienté.** Un graphe  $G = (S, A)$  est orienté si ses arêtes sont orientées selon une direction. Les arêtes sont alors désignées par le mot arc.

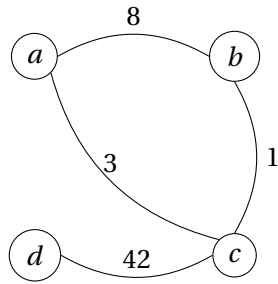


FIGURE 3 – Graphe pondéré

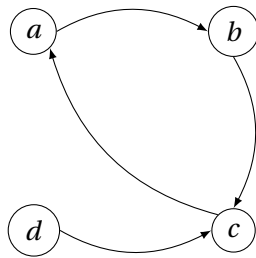


FIGURE 4 – Graphe orienté

**R** Sur le graphe orienté de la figure 4, il existe une arc de  $a$  vers  $b$ , matérialisé sur le graphe par une flèche. On note l'arc  $(a, b)$  ou  $ab$ .

■ **Définition 8 — Graphe complet.** Un graphe  $G = (S, A)$  est complet si et seulement si une arête existe entre chaque sommet, c'est-à-dire si tous les sommets sont voisins.

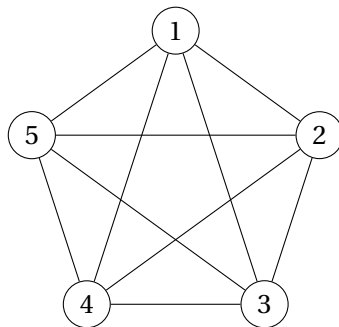


FIGURE 5 – Graphe complet  $K_5$

En hommage à Kuratowski, on désigne les graphes complets par la lettre  $K_o$  indiquée par l'ordre du graphe (cf. définition 12). La figure 5 représente le graphe complet d'ordre cinq  $K_5$ .

Kuratowski a notamment démontré [kuratowski\_sur\_1930] que  $K_5$  n'est pas planaire : quelle que soit la manière de représenter ce graphe sur un plan, des arêtes se croiseront. Le graphe de la figure 1 est planaire.

■ **Définition 9 — Graphe planaire.** Une graphe planaire est un graphe que l'on peut représenter sur un plan sans qu'aucune arête ne se croise.

■ **Définition 10 — Graphe biparti.** un graphe  $G = (S, A)$  est biparti si l'ensemble  $S$  de ses sommets peut être divisé en deux sous-ensembles disjoints  $U$  et  $W$  tels que chaque arête de  $A$  ait une extrémité dans  $U$  et l'autre dans  $W$ .

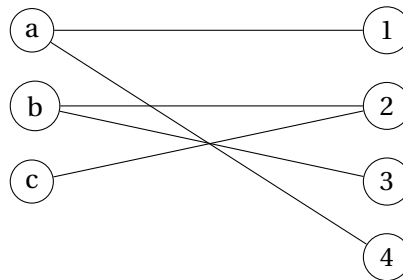


FIGURE 6 – Graphe biparti

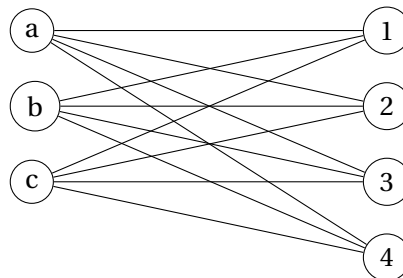


FIGURE 7 – Graphe biparti complet  $K_{3,4}$

## B Implémentation des graphes

On peut représenter graphiquement un graphe comme sur les figures précédentes 1, 3 ou 4. On peut également chercher à les implémenter sous la forme d'ensembles, de matrices ou de listes.

■ **Exemple 1 — Graphe et ensembles.** Le graphe de la figure 1 est un graphe simple que l'on peut noter  $G = \{S = \{a, b, c, d\}, A = \{(a, b), (a, c), (b, c), (c, d)\}\}$  ou plus simplement  $G = \{S = \{a, b, c, d\}, A = \{ab, ac, bc, cd\}\}$ .

■ **Définition 11 — Adjacent ou voisin.** Deux sommets  $a$  et  $b$  sont adjacents ou voisins si le graphe contient une arête  $ab$ . Deux arêtes sont adjacentes ou voisines s'il existe un sommet commun à ces deux arêtes.

■ **Exemple 2 — Graphe et matrice d'adjacence.** Grâce au concept d'adjacence, on peut représenter un graphe par une matrice d'adjacence. Pour construire une telle matrice, il faut d'abord numéroter arbitrairement les sommets du graphes. Par exemple, pour le graphe de la figure 1, on choisit l'ordre  $(a, b, c, d) \rightarrow (0, 1, 2, 3)$ . Les coefficients  $m_{ij}$  de la matrice d'adjacence sont calculés selon la règle suivante :

$$m_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{s'il existe une arête entre le sommet } i \text{ et le sommet } j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases} \quad (1)$$

Pour le graphe de la figure 1, on obtient :

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (2)$$

La matrice d'adjacence d'un graphe simple non orienté est de diagonale nulle (pas de boucles) et symétrique.

La matrice d'un graphe orienté n'est pas forcément symétrique.

Dans le cas d'un graphe pondéré, on peut remplacer le coefficient de la matrice par le poids de l'arête considérée.

En Python, on pourra utiliser un tableau Numpy pour implémenter une matrice d'adjacence.

■ **Exemple 3 — Graphe et liste d'adjacence.** On peut représenter un graphe par la liste des voisins de chaque sommet. Par exemple, si on dénote les sommets  $a, b, c$  et  $d$  par les indices 0, 1, 2, et 3, alors le graphe de la figure 1 peut être décrit par la liste  $[[1, 2], [0, 2], [0, 1, 3], [2]]$ .

Pour résumé, en Python :

```
G = [[1,2], [0,2], [0,1,3], [2]]
```

---


$$n = \text{len}(G) \quad \# \text{ graph order}$$


---

Par ailleurs, si le graphe est pondéré, la liste d'adjacence est une liste de listes de tuples, chaque tuple étant un couple (sommet, poids). Par exemple, le graphe orienté de la figure 3 s'écrit :

$$G = [[(1,8), (2,3)], [(0,8), (2,1)], [(0,3), (1,1), (3,42)], [(2,42)]]$$


---

**R** Ni la représentation graphique de la figure 1, ni la matrice d'adjacence  $M$  de l'équation 2, ni les listes d'adjacence ne sont des représentations uniques. On peut tracer différemment le graphe ou choisir un autre ordre pour les sommets et obtenir une autre matrice ou une autre liste d'adjacence. Cela traduit l'isomorphisme des graphes.

**R** Le choix d'une implémentation ou d'une autre est avant tout lié aux choix des algorithmes que l'on va utiliser. La structure de donnée utilisée est souvent le facteur clef qui permet d'améliorer ou de détériorer les performances d'un algorithme.

## C Caractérisation structurelle des graphes

■ **Définition 12 — Ordre d'un graphe.** L'ordre d'un graphe est le nombre de ses sommets. Pour  $G = (S, A)$ , l'ordre du graphe vaut donc le cardinal de l'ensemble  $S$  que l'on note généralement  $|S|$ . On note parfois l'ordre d'un graphe  $|G|$ .

**R** Si  $|S| = n$ , alors une matrice d'adjacence de  $G = (S, A)$  est de dimension  $n \times n$ . Une liste d'adjacence de  $G$  a pour taille  $n$ .

■ **Définition 13 — Taille d'un graphe.** La taille d'un graphe désigne le nombre de ses arêtes. On le note  $|A|$  et parfois  $\|G\|$

■ **Définition 14 — Voisinage d'un sommet.** L'ensemble de voisins d'un sommet  $a$  d'un graphe  $G = (S, A)$  est le voisinage de ce sommet. On le note généralement  $V_G(a)$ .

■ **Définition 15 — Incidence.** Une arête est dite incidente à un sommet si ce sommet est une des extrémités de cette arête

■ **Définition 16 — Degré d'un sommet.** Le degré  $d(a)$  d'un sommet  $a$  d'un graphe  $G$  est le nombre d'arêtes incidentes au sommet  $a$ . C'est aussi  $|V_G(a)|$ .

■ **Définition 17 — Degrés d'un graphe orienté.** Dans un graphe orienté  $G$  et pour un som-

met  $s$  de ce graphe, on distingue :

- le degré entrant  $d_+(s)$  : le nombre d'arêtes incidentes à  $s$  et dirigées sur  $s$ ,
- le degré sortant  $d_-(s)$  : le nombre d'arêtes incidentes qui sortent de  $s$  et qui sont dirigées vers un autre sommet.

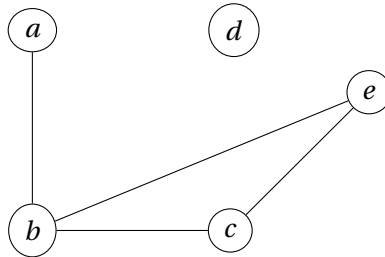


FIGURE 8 – Graphe d'ordre cinq, de taille quatre et de séquence  $[0, 1, 2, 2, 3]$ . Le sommet  $d$  est isolé. Ce graphe n'est ni complet ni connexe.

■ **Définition 18 — Sommet isolé.** Un sommet isolé est un sommet dont le degré vaut zéro.

■ **Définition 19 — Séquence des degrés.** La séquence des degrés d'un graphe  $G$  est la liste ordonnée par ordre croissant des degrés des sommets de  $G$ .

Sur la figure 8, on a représenté un graphe d'ordre cinq avec un sommet isolé. Ce graphe n'est pas connexe ni complet et sa séquence des degrés est  $[0, 1, 2, 2, 3]$ .

■ **Définition 20 — Graphe complémentaire.** Soit  $G = (S, A)$  un graphe. On dit que  $\bar{G} = (S, \bar{A})$  est le complémentaire de  $G$  si les arêtes de  $\bar{G}$  sont les arêtes possibles qui ne figurent pas dans  $G$ . On note ces arêtes  $\bar{A}$ .

Par exemple, le complémentaire du graphe 8 est représenté sur la figure 9.

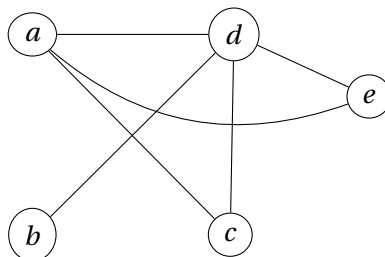


FIGURE 9 – Graphe complémentaire du graphe de la figure 8

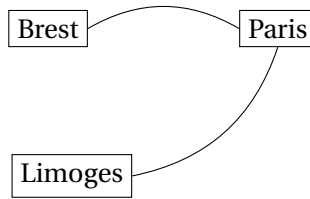


FIGURE 10 – Graphe d'ordre trois, de taille deux et de séquence [1, 1, 2]

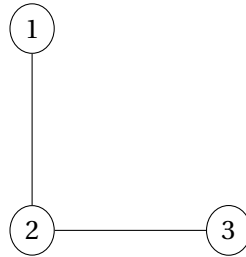


FIGURE 11 – Graphe d'ordre trois, de taille deux et de séquence [1, 1, 2]

## D Isomorphisme des graphes

Considérons les graphes des figures 10 et 11. Ils ne diffèrent que par les noms des sommets et la signification des arêtes. Si on ne prête pas attention aux noms des sommets ni à la signification des arêtes, ces deux graphes sont identiques, leurs caractéristiques sont les mêmes : ordre, degré, taille. On dit qu'ils sont isomorphes ou qu'ils sont identiques à un isomorphisme près. Finalement, c'est la structure du graphe telle qu'on peut la caractériser qui importe, pas son apparence.

■ **Définition 21 — Graphes isomorphes.** Deux graphes  $G = (S, A)$  et  $G' = (S', A')$  sont isomorphes si et seulement s'il existe une bijection  $\sigma$  de  $S$  vers  $S'$  pour laquelle, si  $ab$  est une arête de  $A$ , alors  $\sigma(a)\sigma(b)$  est à une arête de  $A'$ .

■ **Exemple 4 — Isomorphes et bijection.** Considérons les deux graphes  $G$  et  $G'$  représentés sur les figures 12 et 13.

On peut les définir par des ensembles de la manière suivante :

$$G = (S = \{a, b, c, d\}, A = \{ab, ac, bc, bd, dc\}) \quad (3)$$

$$G' = (S' = \{1, 2, 3, 4\}, A' = \{12, 14, 24, 23, 43\}) \quad (4)$$

Formulé de la sorte, on pourrait croire que ces deux graphes ne sont pas isomorphes. Pourtant, c'est le cas. Comment le montrer? En exhibant une bijection ad-hoc!

On cherche donc une bijection entre les deux graphes en comparant les degrés des som-



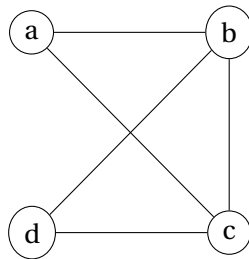


FIGURE 12 – Graphe d'exemple  $G = (S = \{a, b, c, d\}, A = \{ab, ac, bc, bd, dc\})$

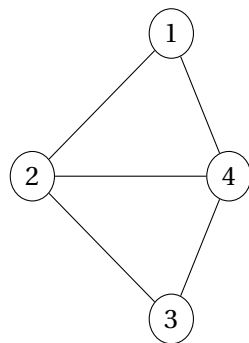


FIGURE 13 – Graphe d'exemple  $G' = (S' = \{1, 2, 3, 4\}, A' = \{12, 14, 24, 23, 43\})$

mets et en observant leurs arêtes.

On peut proposer la bijection  $\sigma : S \rightarrow S'$  telle que :

$$\sigma(a) = 1 \tag{5}$$

$$\sigma(b) = 2 \tag{6}$$

$$\sigma(c) = 4 \tag{7}$$

$$\sigma(d) = 3 \tag{8}$$

On a également la correspondance des arêtes :

$$\sigma(a)\sigma(b) = 12 \tag{9}$$

$$\sigma(a)\sigma(c) = 14 \tag{10}$$

$$\sigma(b)\sigma(c) = 24 \tag{11}$$

$$\sigma(b)\sigma(d) = 23 \tag{12}$$

$$\sigma(c)\sigma(d) = 43 \tag{13}$$

**R** On peut compter le nombre de graphes isomorphes pour un ordre donné. Par exemple, il y a deux graphes isomorphes d'ordre 2 et 8 d'ordre 3.

## E Chaînes, cycles et parcours

■ **Définition 22 — Chaîne.** Une chaîne reliant deux sommets  $a$  et  $b$  d'un graphe non orienté est une suite finie d'arêtes consécutives reliant  $a$  à  $b$ . Dans le cas d'un graphe orienté on parle de chemin.

■ **Définition 23 — Chaîne élémentaire.** Une chaîne élémentaire ne passe pas deux fois par un même sommet : **tous ses sommets sont distincts.**

■ **Définition 24 — Chaîne simple.** Une chaîne simple ne passe pas deux fois par une même arête : **toutes ses arêtes sont distinctes.**

■ **Définition 25 — Longueur d'une chaîne.** La longueur d'une chaîne  $\mathcal{C}$  est :

- le nombre d'arêtes que comporte la chaîne dans un graphe simple non pondéré,
- la somme des poids des arêtes de la chaîne, c'est à dire  $\sum_{e \in \mathcal{C}} w(e)$ , dans le cas d'un graphe simple pondéré dont la fonction de valuation est  $w$ .

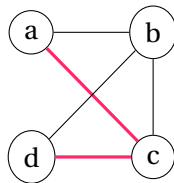


FIGURE 14 – Exemple de chaîne simple reliant a à d en rouge

■ **Définition 26 — Cycle.** Un cycle est une chaîne simple dont les deux sommets extrémités sont identiques.

La longueur d'un cycle est le nombre d'arêtes qu'il contient. Dans le cas des graphes orientés on parle de circuit.

■ **Définition 27 — Chaîne eulérienne.** Une chaîne eulérienne est une chaîne simple qui passe par toutes les arêtes d'un graphe.

■ **Définition 28 — Cycle eulérien.** Un cycle eulérien est un cycle passant exactement une fois par chaque arête d'un graphe.

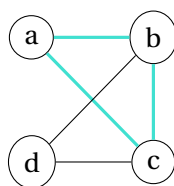


FIGURE 15 – Exemple de cycle en turquoise

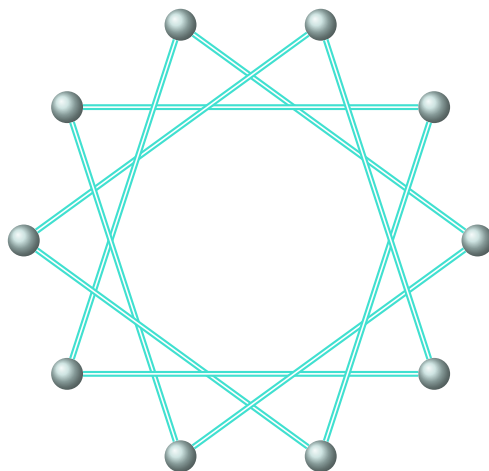


FIGURE 16 – Saurez-vous trouver le cycle eulérien de ce graphe?

■ **Définition 29 — Cycle hamiltonien.** Un cycle hamiltonien est un sous-graphe couvrant qui est un cycle. Autrement dit, c'est un cycle qui passe par tous les sommets d'un graphe.

Ⓡ Rowan Hamilton était un astronome irlandais qui a inventé le jeu icosien <sup>a</sup> en 1857.

<sup>a</sup>. The icosian game, jeu équivalent à l'icosagonal d'Édouard Lucas [[lucas\\_recreations\\_1883](#)]

Ⓡ Les graphes complets  $K_n$  sont eulériens et hamiltoniens : ils possèdent à la fois un cycle eulérien et un cycle hamiltonien.

Ⓡ On peut également définir une chaîne comme le graphe d'ordre  $n$  isomorphe au graphe  $P_n = \{S_n = \{1, 2, \dots, n\}, A_n = \{\{1, 2\}, \{2, 3\}, \dots, \{n-1, n\}\}\}$ . Par convention, on pose  $P_1 = \{S_1 = \{1\}\}$  et  $A_1 = \emptyset$ . Les extrémités de la chaînes sont les deux sommets de degré 1.

Avec la même approche et les mêmes notations, un cycle devient alors un graphe isomorphe au graphe  $C_n = \{S_n, A'_n = A_n \cup \{n, 1\}\}$ , c'est à dire que la chaîne finit là où elle a commencé. L'ordre de  $C_n$  est supérieur ou égal à trois.

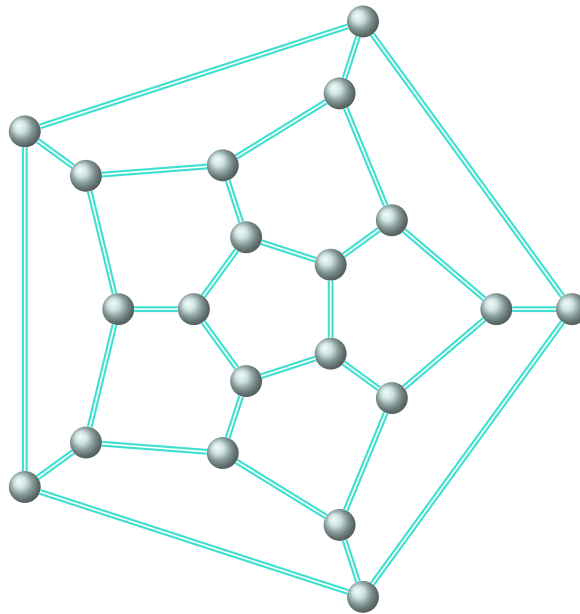


FIGURE 17 – Graphe du jeu icosien et du dodécaèdre (solide régulier à 12 faces pentagonales). C'est un graphe cubique car chaque sommet possède trois voisins. Ce graphe possède un cycle hamiltonien. Saurez-vous le trouver?

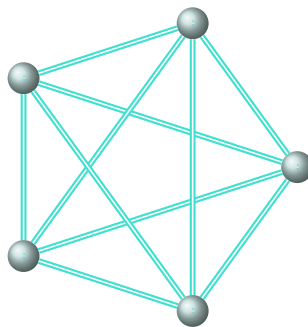


FIGURE 18 – Graphe  $K_5$  : saurez-vous trouver des cycles hamiltonien et eulérien de ce graphe?

## F Sous-graphes et connexité

■ **Définition 30 — Graphe connexe.** Un graphe  $G = (S, A)$  est connexe si et seulement si pour tout couple de sommets  $(a, b)$  de  $G$ , il existe une chaîne d'extrémités  $a$  et  $b$ .

Par exemple, le graphe de la figure 1 est connexe, mais pas celui figure 8.

■ **Définition 31 — Sous-graphe.** Soit  $G = (S, A)$  un graphe, alors  $G' = \{S', A'\}$  est un sous-graphe de  $G$  si et seulement si  $S' \subseteq S$  et  $A' \subseteq A$ .

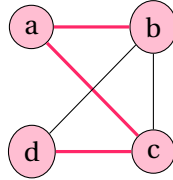


FIGURE 19 – Exemple de sous-graphe couvrant  $G$  en rouge :  $G = (S = \{a, b, c, d\}, A = \{ab, ac, cd\})$

■ **Définition 32 — Sous-graphe couvrant.**  $G'$  est un sous-graphe couvrant de  $G$  si et seulement si  $G'$  est un sous-graphe de  $G$  et  $S' = S$ .

■ **Définition 33 — Sous-graphe induit.** Soit  $S' \subset S$  non vide.  $G'$  est un sous-graphe de  $G$  induit par  $S'$  et on note  $G[S']$  si et seulement si  $G'$  admet pour arêtes celles de  $G$  dont les deux extrémités sont dans  $S'$ .

■ **Définition 34 — Clique.** Une clique est d'un graphe  $G = (S, A)$  un sous-ensemble  $C \subseteq S$  des sommets dont le sous-graphe induit  $G[C]$  est complet.

Sur la figure 20, le graphe  $G = \{S = \{b, c, d\}, A = \{bc, bd, cd\}\}$  est une clique.

## G Coloration de graphes

■ **Définition 35 — Coloration.** Une coloration d'un graphe simple est l'attribution d'une couleur aux sommets de ce graphe.

■ **Définition 36 — Coloration valide.** Une coloration est valide lorsque deux sommets adjacents n'ont jamais la même couleur.

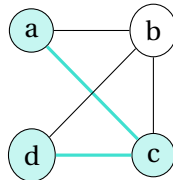


FIGURE 20 – Exemple de sous-graphe induit par les sommets  $S = \{a, c, d\}$  en turquoise.  $G[S] = (S = \{a, c, d\}, A = \{ac, cd\})$

■ **Définition 37 — Nombre chromatique.** Le nombre chromatique d'un graphe  $G$  est le plus petit nombre de couleurs nécessaires pour obtenir une coloration valide de ce graphe. On le note généralement  $\chi(G)$ .

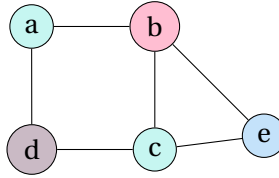


FIGURE 21 – Exemple de 4-coloration valide d'un graphe. Cette coloration n'est pas optimale.

■ **Définition 38 — k-coloration.** Lorsqu'une coloration de graphe utilise  $k$  couleurs, on dit d'elle que c'est une  $k$ -coloration.

■ **Définition 39 — Coloration optimale.** Une  $\chi(G)$ -coloration valide est une coloration optimale d'un graphe  $G$ .

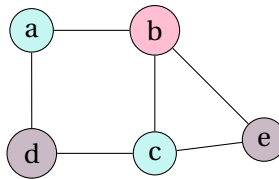


FIGURE 22 – Exemple de 3-coloration valide d'un graphe. Cette coloration est optimale.

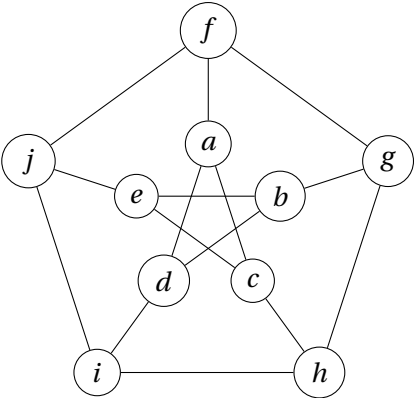


FIGURE 23 – Graphe de Petersen : saurez-vous proposer une coloration optimale de ce graphe sachant que son nombre chromatique vaut trois ?

## H Distances

■ **Définition 40 — Distance dans un graphe simple non pondéré.** La distance d'un sommet  $a$  à un sommet  $b$  dans un graphe simple non pondéré  $G$  est la longueur de la plus courte chaîne d'extrémités  $a$  et  $b$ . On la note  $d_G(a, b)$ .

Ⓡ Cette définition coïncide avec la notion de distance en mathématiques. Pour les sommets  $a, b$  et  $c$  de  $G$  :

- $d_G(a, b) = 0 \Leftrightarrow a = b$
- $d_G(a, b) = d_G(b, a)$
- $d_G(a, b) \leq d_G(a, c) + d_G(c, b)$

■ **Définition 41 — Valuation d'une chaîne dans un graphe pondéré.** La valuation d'une chaîne dans un graphe pondéré est la somme des poids de chacune de ses arêtes. Pour une chaîne  $P$ , on la note  $v(P)$ .

■ **Définition 42 — Distance dans un graphe pondéré.** La distance d'un sommet  $a$  à un sommet  $b$  dans un graphe pondéré  $G$  est la valuation minimum des chaînes d'extrémités  $a$  et  $b$ . On la note  $d_{G,v}(a, b)$ .

## I Arbres

■ **Définition 43 — Arbre.** Un arbre est un graphe connexe et acyclique.

■ **Définition 44 — Feuilles.** Dans un arbre, les sommets de degré un sont appelés les feuilles.

■ **Définition 45 — Arbre recouvrant.** Un arbre recouvrant d'un graphe  $G$  est un sous-graphe couvrant de  $G$  qui est un arbre.

■ **Définition 46 — Arbre enraciné.** Parfois, on distingue un sommet particulier dans un arbre  $A$  : la racine  $r$ . Le couple  $(A, r)$  est un nommé arbre enraciné. On le représente un tel arbre verticalement avec la racine placée tout en haut comme sur la figure 24.

■ **Définition 47 — Arbre binaire.** Un arbre binaire est un graphe connexe acyclique pour lequel le degré de chaque sommet vaut au maximum trois. Le degré de la racine vaut au maximum deux.

■ **Définition 48 — Arbre binaire parfait.** Un arbre binaire parfait est un arbre dans lequel tous les niveaux sauf le dernier doivent être totalement remplis. Si le dernier n'est pas rempli totalement alors il doit être rempli de gauche à droite.



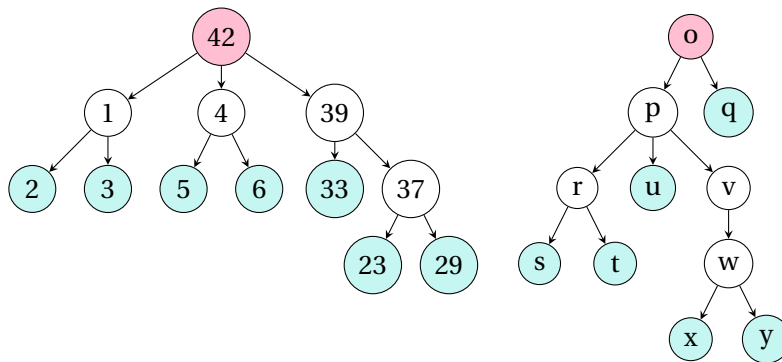


FIGURE 24 – Exemples d’arbres enracinés. Les racines des arbres sont en rouge, les feuilles en turquoise. Le tout forme une forêt.

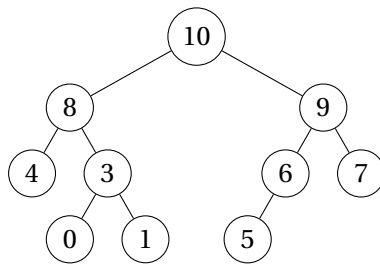


FIGURE 25 – Arbre binaire

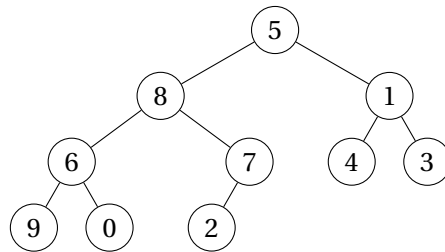


FIGURE 26 – Arbre binaire parfait

Ces arbres sont illustrés sur les figure 25 et 26.

## J Exemples d’utilisation simple des graphes

- **Exemple 5 — Télécommunications en Bretagne.** Un réseau de télécommunication en Bretagne doit relier les villes de Rennes, Lorient, Vannes, Brest, Saint Briec, Lannion et

Quimper. Les concepteurs de ce réseau souhaitent que les liens soient redondants : en cas de panne sur un lien, on redirige le trafic sur un autre. Ils proposent que chaque ville possède exactement trois liens vers trois autres villes. Cela sera-t-il possible?

■ **Exemple 6 — Basket le retour.** À l'entraînement, on propose une activité *cohésion* à une équipe de basket de cinq joueurs. Le meneur a la balle et débute l'action. Une passe entre chaque joueur doit avoir lieu avant que la balle ne revienne au meneur qui se charge du tir qui conclut l'action. Le sens de la passe n'a pas d'importance. Un même joueur peut donc recevoir la balle plusieurs fois, mais pas d'un même coéquipier. Il ne peut pas non plus la lancer deux fois vers le même coéquipier.

- a) Cela est-il possible?
- b) Combien de passes ont lieu?
- c) Un joueur est malade et il n'y a plus que quatre joueurs sur le terrain. Cette activité est-elle possible?

■ **Exemple 7 — Graphe et sudoku.** On considère le sudoku 4x4 ci-dessous.

- a) Proposer une modélisation sous la forme d'un graphe de ce jeu en explicitant ce que représente un sommet et ce que représente une arête?
- b) Dessiner ce graphe en faisant des cercles vides pour les sommets.
- c) Colorier chaque sommet avec une couleur de telle manière à ce qu'aucun sommet ne possède la même couleur qu'un voisin.
- d) De combien de couleurs a-t-on besoin au minimum?

1	2	3	4
3	4	1	2
2	3	4	1
4	1	2	3

■ **Exemple 8 — Lemme d'Euler.** Montrer que dans un graphe il y a toujours un nombre pair de sommets de degré impair.